

# Matrices

## TABLE DES MATIÈRES

<b>1.</b>	<b>DÉTERMINANTS</b> .....	1
1.1.	Matrices $3 \times 3$ .....	1
1.2.	Matrices $4 \times 4$ .....	1
1.3.	Matrices $n \times n$ .....	2
1.4.	Divers .....	2
1.5.	Déterminants des matrices tridiagonales .....	4
1.5.1.	Cas général, double récurrence .....	4
1.5.2.	Applications .....	4

## 1. DÉTERMINANTS

### 1.1. Matrices $3 \times 3$

1. Déterminant de  $A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 4 & 5 & 6 \\ 7 & 0 & 9 \end{pmatrix}$  et de  $B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 \\ -4 & 5 & 6 \\ 7 & 0 & 9 \end{pmatrix}$ .

2. Vérifier que  $C = \begin{pmatrix} -2 & -8 & -1 \\ 0 & 8 & 4 \\ 1 & -3 & -3 \end{pmatrix}$  a un déterminant nul, et trouver une combinaison linéaire entre les vecteurs-colonne. Trouver aussi une combinaison linéaire entre les vecteurs-ligne (par un système aussi).

3. Déterminer :

$$\begin{vmatrix} a-b-c & 2a & 2a \\ 2b & b-c-a & 2b \\ 2c & 2c & c-a-b \end{vmatrix}.$$

Réponse :  $(a+b+c)^3$ .

4. Déterminer :

$$\begin{vmatrix} a^2 & b^2 & ab \\ b^2 & ab & a^2 \\ ab & a^2 & b^2 \end{vmatrix}.$$

Réponse :  $-(a^3 - b^3)^2$ .

5. Déterminer de deux manières :

$$D(x) = \begin{vmatrix} 1 & \cos x & \sin x \\ 1 & \cos(x+\alpha) & \sin(x+\alpha) \\ 1 & \cos(x+\beta) & \sin(x+\beta) \end{vmatrix}.$$

a. Soit  $\Delta(x) = |C_1(x), C_2(x), C_3(x)|$ , trouver une expression simple de  $\Delta'(x)$ , en déduire  $D(x)$ .

b. Par multilinéarité.

Réponses :

a)  $\Delta'(x) = |C_1'(x), C_2(x), C_3(x)| + |C_1(x), C_2'(x), C_3(x)| + |C_1(x), C_2(x), C_3'(x)|$   
 donc  $D'(x) = 0$  donc  $D(x) = C^{\text{ste}} = \sin(\alpha) - \sin(\beta) - \sin(\alpha - \beta)$ .

b) par multilinéarité avec  $\cos(u+v)$  et  $\sin(u+v)$ , ça marche très bien aussi.

### 1.2. Matrices $4 \times 4$

1. Déterminer :

$$\begin{vmatrix} x & a & b & x \\ b & x & x & a \\ x & b & a & x \\ a & x & x & b \end{vmatrix}.$$

Réponse :  $(b-a)^2(a+b+2x)(a+b-2x)$ .

2. Déterminer :

$$\Delta = \begin{vmatrix} a & a & a & a \\ a & b & b & b \\ a & b & c & c \\ a & b & c & d \end{vmatrix}.$$

Réponse : on fait  $C_4 \leftarrow C_4 - C_3$  puis on remonte on trouve  $\Delta = a(b-a)(c-b)(d-c)$ .

### 1.3. Matrices $n \times n$

1. Trouver :

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} a_1 - b_1 & \dots & a_1 - b_n \\ & & \vdots \\ a_n - b_1 & \dots & a_n - b_n \end{vmatrix}.$$

Réponse : On trouve 0 dès que  $n > 2$ . Preuve : remplacer  $C_i$  par  $C_i - C_1$  ou  $L_i$  par  $L_i - L_1$ .

Reste à examiner le cas  $n = 2$ , on trouve  $\Delta_2 = -2(a_2 b_1 + a_1 b_2)$ .

2. Calculer :

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} 1 & n & n-1 & \dots & 3 & 2 \\ 2 & 1 & n & \dots & 4 & 3 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots & \vdots \\ n & n-1 & \dots & \dots & 2 & 1 \end{vmatrix}.$$

Réponse :

- on remplace  $C_1$  par  $C_1 + \dots + C_n$  ;
- on remplace  $L_n$  par  $L_n - L_{n-1}$  puis  $L_{n-1}$  par  $L_{n-1} - L_{n-2}$  jusqu'à  $L_2$  par  $L_2 - L_1$  ;
- on développe sur la première colonne ;
- on trouve  $\Delta_n = \frac{n(n+1)}{2}(-1)^{n-1}n^{n-2}$ .

3. Déterminer :

$$\Delta_n = \begin{vmatrix} a + \lambda_1 & & (a) \\ & \ddots & \\ (a) & & a + \lambda_n \end{vmatrix}.$$

Réponse : posons  $K = \begin{pmatrix} 1 \\ \vdots \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}$  et  $E_i = \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 1 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} \rightarrow i$ -ème ligne.

On écrit alors  $\Delta_n = \det(a K + \lambda_1 E_1, \dots, a K + \lambda_n E_n)$  et on développe par la multilinéarité, on obtient  $\Delta_n = \lambda_1 \times \dots \times \lambda_n + a \sum_{k=1}^n \prod_{i \neq k} \lambda_i$ .

### 1.4. Divers

1. Voisinage d'une matrice inversible.

Soient  $A, B$  deux matrices de  $\mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ , avec  $A$  inversible et  $B$  non inversible.

Montrer qu'il existe un voisinage  $I = ]-\varepsilon, \varepsilon[$  de 0 tel que  $\forall x \in I$ ,  $A + x B$  est inversible.

Réponse :  $\det(A + x B)$  est un polynôme  $P(x)$ , tel que  $p(0) \neq 0$ . Donc la continuité fournit la réponse.

2.  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  de colonnes  $C_1, C_2, \dots, C_n$ . Soit  $B$  de colonnes :

$$C_2 - C_1, C_3 - C_2, \dots, C_{n-1} - C_n, C_n - C_1.$$

Déterminer  $\det B$ .

Réponse : Les vecteurs  $C_2 - C_1, C_3 - C_2, \dots, C_{n-1} - C_n, C_n - C_1$  sont liés puisque leur somme est 0. Donc  $\det B = 0$ .

3.  $A \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$  antisymétrique. Dans quel cas peut-on affirmer que  $\det(A) = 0$  ?

Réponse : on a  $\det(A) = (-1)^n \det(A)$  donc si  $n$  est impair  $\det(A) = 0$ . Sinon on ne peut rien dire, exemple simplissime  $\det \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix} = 1$ .

4. Soit  $\alpha \in \mathbb{C}$  et soit :

$$M_\alpha = \begin{pmatrix} 1 & \alpha & & (0) \\ & \ddots & \ddots & \\ & (0) & \ddots & \alpha \\ \alpha & & & 1 \end{pmatrix}.$$

Trouver le rang de  $M_\alpha$  en discutant selon  $\alpha$ .

Réponse : On trouve  $\det M_\alpha = 1 + (-\alpha)^n$  en écrivant le premier vecteur  $\begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ \vdots \\ 0 \\ \alpha \end{pmatrix}$  et en utilisant la multilinéarité. Et on remarque que lorsque  $\det M_\alpha = 0$ , le rang de  $M_\alpha$  vaut  $n - 1$  car il y a un sous-bloc carré d'ordre  $n - 1$  inversible.

5. On pose  $J = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}$  et, pour tous  $a, b, c, d \in \mathbb{Z}$  :  $M(a, b, c, d) = \begin{pmatrix} a & b & c & d \\ d & a & b & c \\ c & d & a & b \\ b & c & d & a \end{pmatrix}$ .

On note  $V = \{M(a, b, c, d), a, b, c, d \in \mathbb{Z}\}$ .

- Montrer que  $V$  est stable par somme, différence, et produit de matrice.
- Soit  $M \in V$  telle que  $\det(M) = \pm 1$ , montrer que  $M^{-1} \in V$ .
- Soit  $G$  l'ensemble des matrices  $M$  inversibles de  $V$  telles que  $M^{-1}$  est aussi dans  $V$ . Montrer que  $(G, \times)$  est un groupe et que  $G = \{M \in V, \det(M) = \pm 1\}$ .
- Montrer que  $G = \{\pm I, \pm J, \pm J^2, \pm J^3\}$  et que  $G \sim \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/4\mathbb{Z}$ .

Réponses :

- $V = \{aI + bJ + cJ^2 + dJ^3, a, b, c, d \in \mathbb{Z}\}$  donc  $V$  est un anneau.
- On utilise la matrice des cofacteurs, il est aisé de voir que  $M \in V \Rightarrow \tilde{M} \in V$ , on en déduit que si  $\det M = \pm 1$  alors  $M^{-1} = \frac{1}{\det M} \tilde{M}$  est aussi dans  $V$ .
- L'identité  $I_4$  est dans  $G$  donc  $G \neq \emptyset$ .  
De plus, donc  $V$  est stable par produit de matrices. Et  $G$  est stable par inverse, par hypothèse.  
Enfin, si  $M^{-1} \in V$  alors  $\det(M^{-1}) \in \mathbb{Z}$  donc, vu que  $\det(M) \times \det(M^{-1}) = 1$ , on a bien  $\det(M) = \det(M^{-1}) = \pm 1$ .

- d. Il suffit de résoudre  $\begin{vmatrix} a & b & c & d \\ d & a & b & c \\ c & d & a & b \\ b & c & d & a \end{vmatrix} = \pm 1$ , on trouve  $a, b, c$  ou  $d$  qui vaut  $\pm 1$  et les trois autres nuls. Ainsi,  $\varphi$  convient avec :

$$\varphi: \begin{cases} \mathbb{Z}/2\mathbb{Z} \times \mathbb{Z}/4\mathbb{Z} & \rightarrow G \\ (\varepsilon, i) & \rightarrow (-1)^\varepsilon \times J^i. \end{cases}$$

6. Résoudre pour  $a \in \mathbb{C}$  :

$$\begin{cases} x + ay + a^2z = 0 \\ \bar{a}x + y + az = 0 \\ \bar{a}^2x + \bar{a}z + z = 0 \end{cases}$$

Réponse : le système est de Cramer pour  $|a| = 1$ . S'il ne l'est pas, il est équivalent à  $x + ay + a^2z = 0$ .

## 1.5. Déterminants des matrices tridiagonales

### 1.5.1. Cas général, double récurrence

On pose :

$$D_n = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & & & & \\ c_1 & a_2 & b_2 & & & \\ & c_2 & \ddots & \ddots & & \\ & & \ddots & \ddots & b_{n-1} & \\ & & & c_{n-1} & a_n & \end{vmatrix}.$$

Trouver une relation de récurrence double pour  $D_n$ .

Réponse :  $D_n = a_n D_{n-1} - b_{n-1} c_{n-1} D_{n-2}$ .

### 1.5.2. Applications

1. On pose :

$$D_n = \begin{vmatrix} a & b & & & \\ c & a & b & & \\ & c & \ddots & \ddots & \\ & & \ddots & \ddots & b \\ & & & c & a \end{vmatrix},$$

(la matrice étant  $n \times n$ ). Calculer  $D_n$  avec  $a=7, b=25, c=1/2$  puis avec  $a=1, b=i, c=6$ .

Réponse : on utilise la double récurrence  $D_n = a_n D_{n-1} - b_{n-1} c_{n-1} D_{n-2}$  qui, ici, donne :

$$D_n = a D_{n-1} - b c D_{n-2}.$$

On exploite ensuite les conditions initiales.

2. Déterminer :

$$D_n = \begin{vmatrix} a+b & b & & (0) \\ a & \ddots & \ddots & \\ (0) & \ddots & a & a+b \end{vmatrix}.$$

Réponse : On a  $D_n = (a+b)D_{n-1} - ab D_{n-2}$ . Ainsi :

- si  $a \neq b$ , on a  $D_n = \frac{a^{n+1} - b^{n+1}}{a - b}$  ;
- si  $a = b$ , on a  $D_n = (n+1)a^n$ .

3. Déterminer :

$$D_n = \begin{vmatrix} 2\cos\theta & 1 & & (0) \\ 1 & \ddots & \ddots & \\ (0) & \ddots & 1 & 2\cos\theta \end{vmatrix}.$$

Réponse :  $D_n = 2 \cos \theta D_{n-1} - D_{n-2}$  et l'équation caractéristique a pour racines  $e^{i\theta}$  et  $e^{-i\theta}$  ce qui donne ensuite  $D_n = \alpha e^{in\theta} + \beta e^{-in\theta}$ , en identifiant sur  $n=1$  et  $n=2$  on trouve :

$$\begin{cases} \alpha = \frac{e^{i\theta}}{2 \sin \theta} = \frac{1}{2} (\cotan \theta + i) \\ \beta = \frac{e^{-i\theta}}{2 \sin \theta} = \frac{1}{2} (\cotan \theta - i), \end{cases}$$

on pouvait aussi démontrer par récurrence que  $D_n = \lambda \cos(n\theta) + \mu \sin(n\theta)$ .

## 2. DÉTERMINANTS PAR BLOCS

Dans tout ce qui suit,  $A, B \in \mathcal{M}_n(\mathbb{R})$ .

1. Montrer que  $\det \begin{pmatrix} A & * \\ 0_n & B \end{pmatrix} = \det(A) \times \det(B)$ .

Par combinaisons :  $\det \begin{pmatrix} A & * \\ 0_n & B \end{pmatrix} = \det(A_1, \dots, A_n, *+B_1, \dots, *+B_n)$  or tous les  $\det(A_1, \dots, A_n, *+B_1, \dots, *, \dots, *+B_n)$  sont nuls ( $n+1$  vecteurs de  $\mathbb{R}^n$ ).

2. Montrer que  $\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & A \end{pmatrix} = \det(A^2 - B^2)$ .

Réponse : on fait  $C_i \leftarrow C_i + C_{i+n}$  puis  $L_{i+n} \leftarrow L_{i+n} - L_i$  d'où :

$$\det \begin{pmatrix} A & B \\ B & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ B+A & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A+B & B \\ 0 & A-B \end{pmatrix}.$$

3. Montrer que  $\det \begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix} \geq 0$ .

On fait  $C_i \leftarrow C_i + iC_{i+n}$  puis  $L_{i+n} \leftarrow L_{i+n} - iL_i$  d'où :

$$\det \begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A-iB & -B \\ B+iA & A \end{pmatrix} = \det \begin{pmatrix} A-iB & B \\ 0 & A+iB \end{pmatrix} = |\det(A+iB)|^2.$$

On a d'ailleurs aussi  $\det \begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix} = \det(A^2 + B^2)$ .